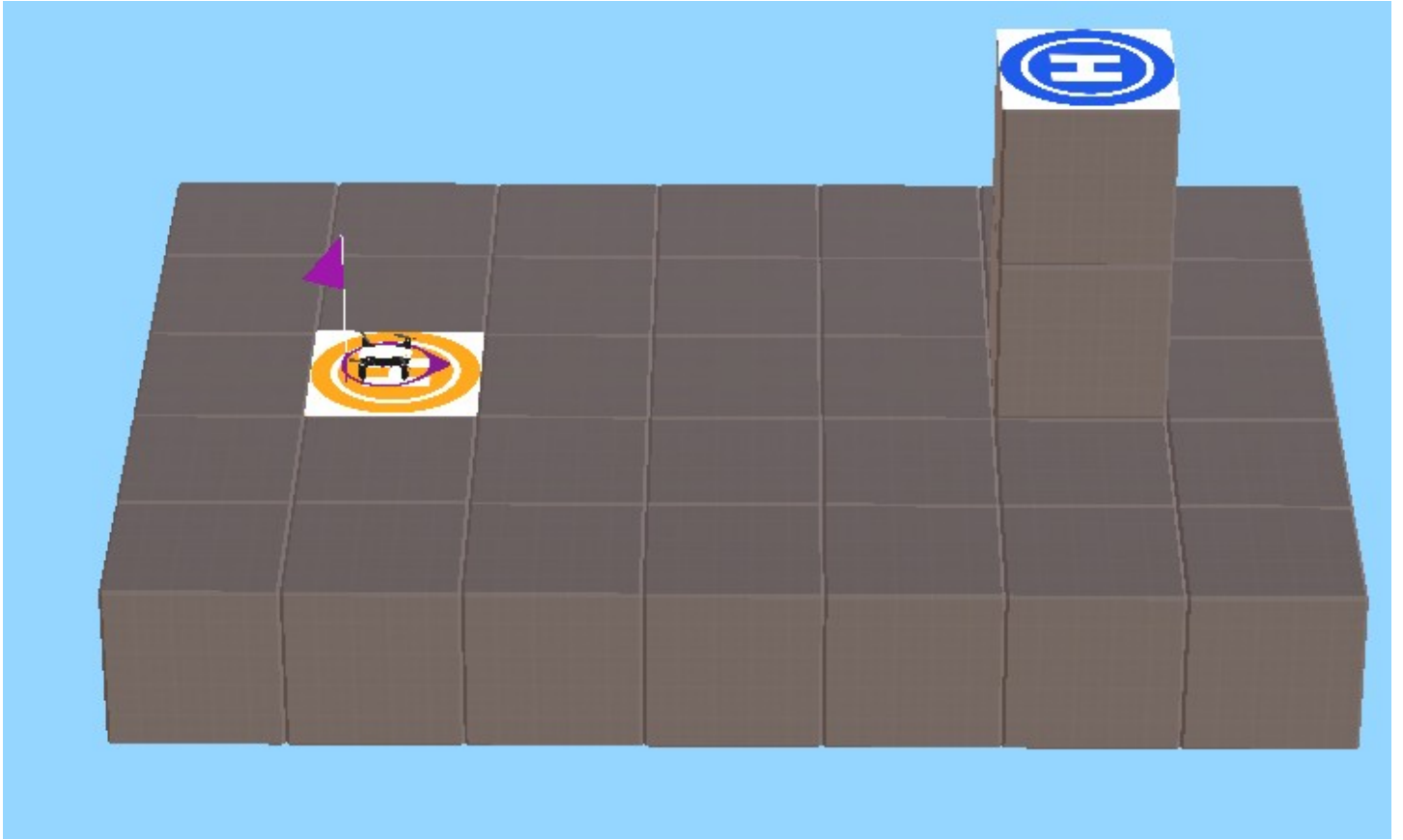


## Посадка

Запрограммировать дрона на посадку на синей посадочной площадке.

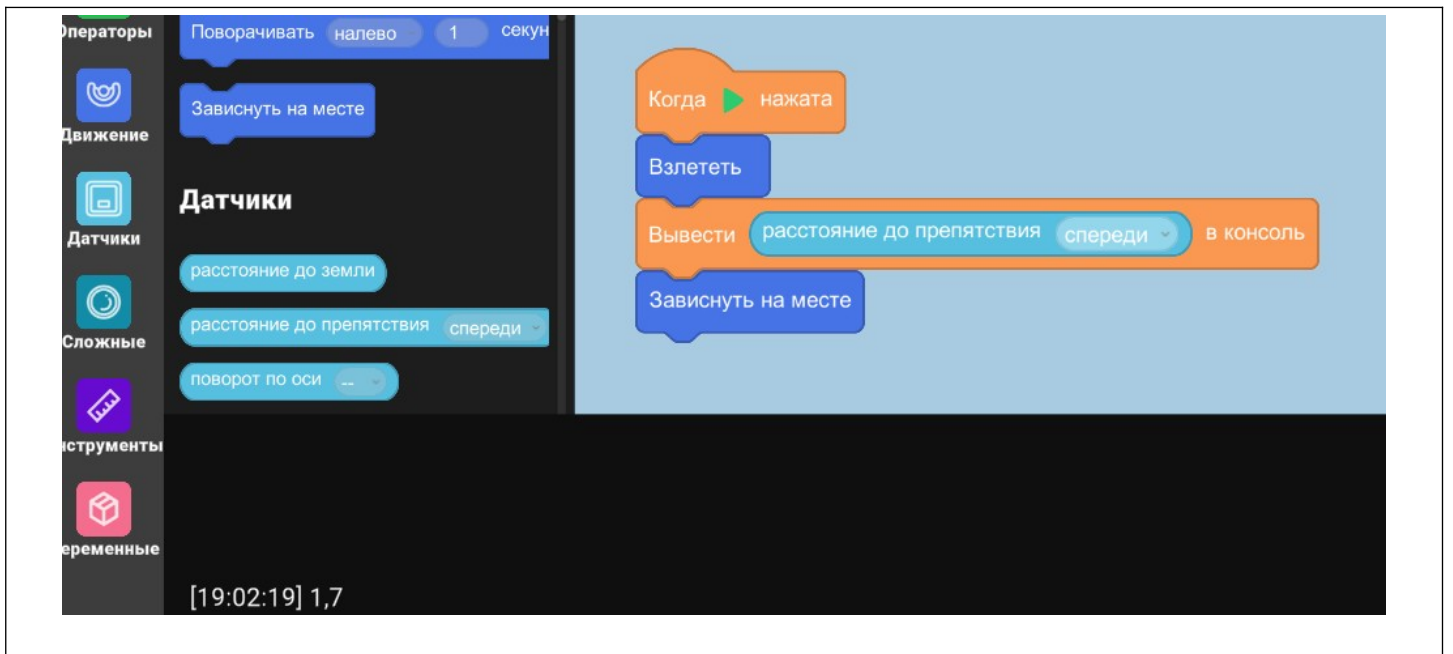


## Первая программа



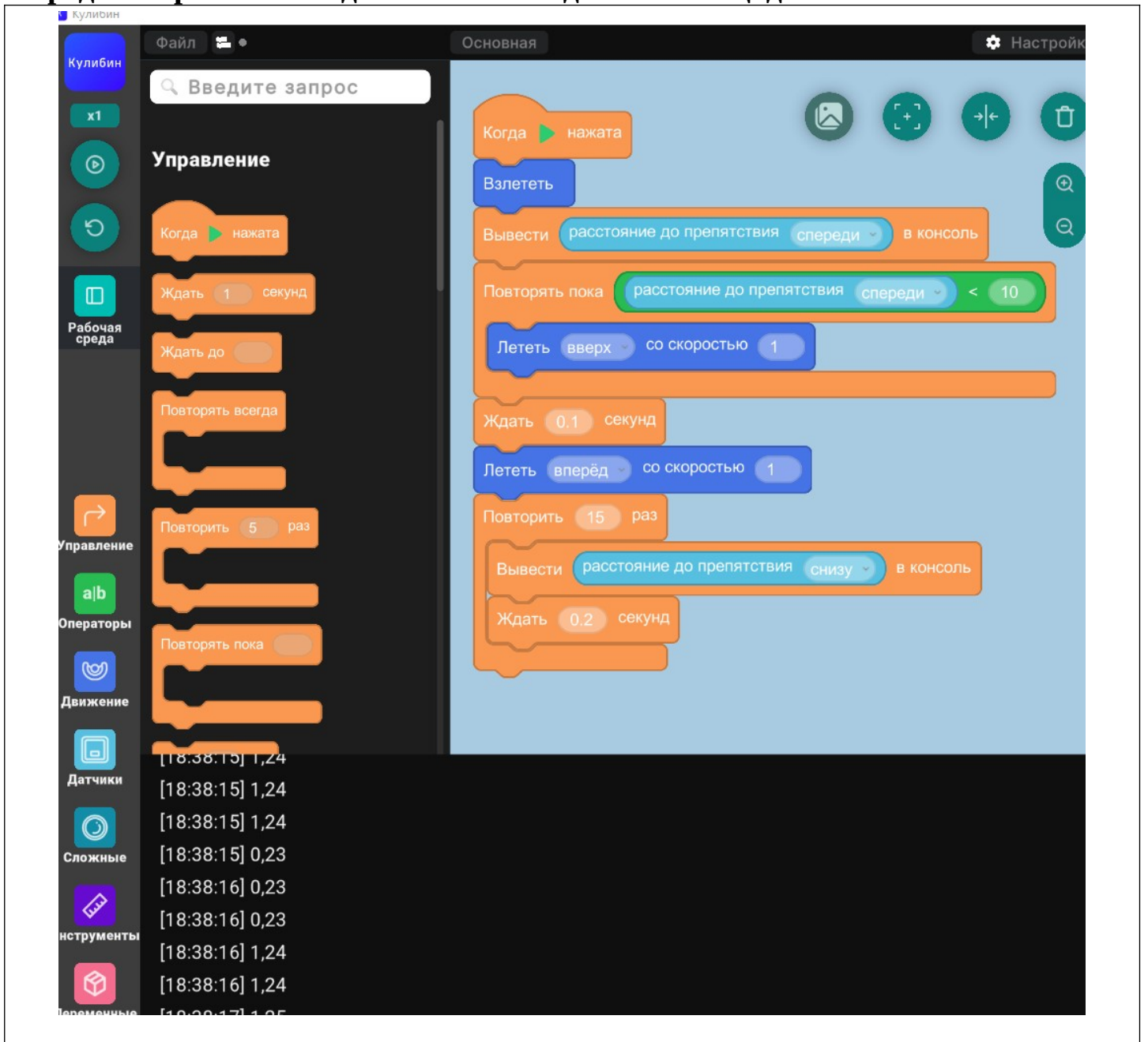
## Вторая программа

Найдем расстояние до блоков



**Расстояние до препятствия равно 1,7.**

**Определим расстояние до земли и посадочной площадки.**



Бот пролетел над землей на расстоянии 1,24, а над посадочной площадкой — 0,23.

### Окончательная программа

The image shows a sequence of code blocks for a robot simulation. The blocks are as follows:

- Когда нажата** (When button pressed)
- Взлететь** (Take off)
- Вывести расстояние до препятствия спереди в консоль** (Print distance to obstacle in front to console)
- Повторять пока расстояние до препятствия спереди < 10** (Repeat while distance to obstacle in front < 10)
  - Лететь вверх со скоростью 1** (Fly up with speed 1)
- Ждать 0.1 секунд** (Wait 0.1 seconds)
- Повторять пока расстояние до препятствия снизу > 0.3** (Repeat while distance to obstacle from below > 0.3)
  - Лететь вперед со скоростью 1** (Fly forward with speed 1)
- Ждать 0.1 секунд** (Wait 0.1 seconds)
- Приземлиться** (Land)