

```
Когда нажата
  Установить v0 значение 100
  Установить k значение -1
  Установить tt значение 90
  Установить ts значение -90
  Установить fk значение 1
  Повторять всегда
    Если значение на датчике линии A1 > fk И значение на датчике линии A0 > fk И значение на датчике линии A2 < fk ,то
      Если k = 1 ,то
        Установить k значение -1
    Если значение на датчике линии A1 < fk И значение на датчике линии A0 < fk И значение на датчике линии A2 > fk ,то
      Если k = -1 ,то
        Установить k значение 1
    Установить ot значение k * значение на датчике линии A0 - значение на датчике линии A1
    Установить vr значение v0 - ot
    Установить vl значение v0 + ot
    Если vr > tt ,то
      Установить vr значение tt
    Если vl > tt ,то
      Установить vl значение tt
    Если vr < ts ,то
      Установить vr значение ts
    Если vl < ts ,то
      Установить vl значение ts
  Запустить моторы со скоростью vr на правом и vl на левом
```