

## Дальномер с сервоприводом



Дальномер работает по принципу эхолокации. Излучатель испускает неслышимый ультразвук в сторону препятствия. Звук отражается от препятствия и возвращается к датчику. Максимальное расстояние, на котором дальномер может определить препятствие - 400 мм

Для управления положением дальномера есть сервопривод, который способен повернуть дальномер от 0 (налево) до 180 (направо) градусов. В начальном положении дальномер установлен на 90 градусов - прямо

Модуль занимает два слота на плате Омегабот и может быть установлен только на верхнюю часть

## Дальномер: Омегабот

В этой категории представлены блоки для управления модулем "Дальномер" для Омегабота

### Значение на дальномере

расстояние по дальномеру

Этот блок возвращает значение с дальномера. Значение расстояния может варьироваться от 0 до 400

---

## Установить угол сервопривода

Установить угол  сервоприводу

Этот блок устанавливает дальномер в указанный угол. Для управления сервоприводом он должен быть подключен к порту на плате Омегабота. Значение угла может варьироваться от 0 до 180, угол откладывается по часовой стрелке: при 0° дальномер повернут налево, 90° — прямо, а при 180° — направо.

---

## Установить угол сервопривода и ждать

Установить угол  сервоприводу  и ждать

Этот блок устанавливает дальномер в указанный угол и ждет, когда сервопривод закончит поворот. Для управления сервоприводом он должен быть подключен к порту на плате Омегабота. Значение угла может варьироваться от 0 до 180

---

## Установить скорость сервопривода

Установить скорость поворота  сервоприводу

Этот блок устанавливает скорость поворота сервопривода. Для управления сервоприводом он должен быть подключен к порту на плате Омегабота. Значение скорости может варьироваться от 0 до 500. Скорость поворота измеряется в градусах в секунду