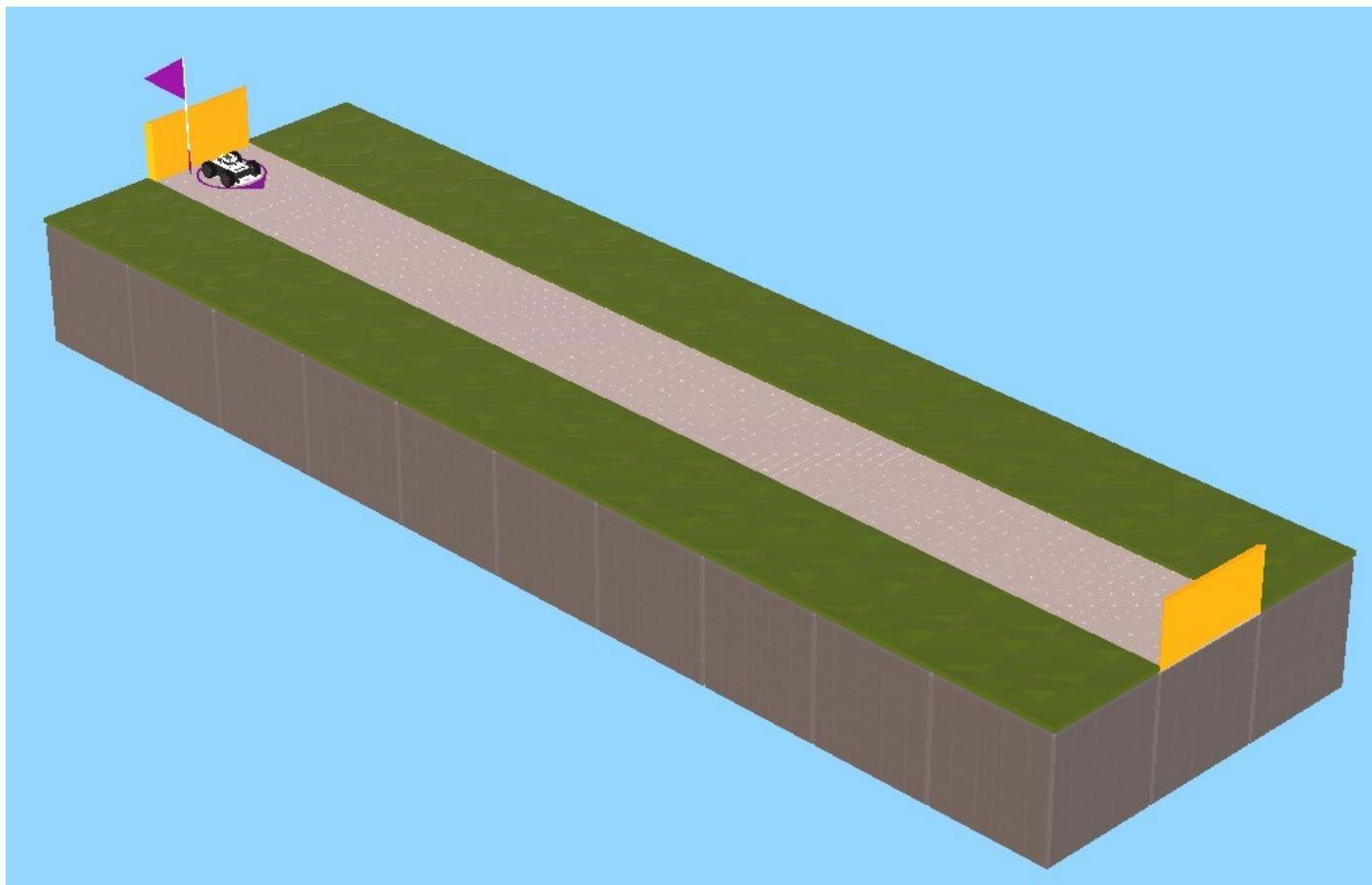


Практическая работа 4. Датчик касания

Задание 1. Движение вперед - назад

Написать программу для робота на движение до стенки, по нажатию кнопки робот останавливается, ждет 1 секунду, после чего совершает разворот на 180 градусов, едет в сторону стартовой позиции, останавливается по нажатию кнопки на 1 секунду, снова должен развернуться на 180 градусов, оказавшись в изначальном положении и направлении.

Полигон



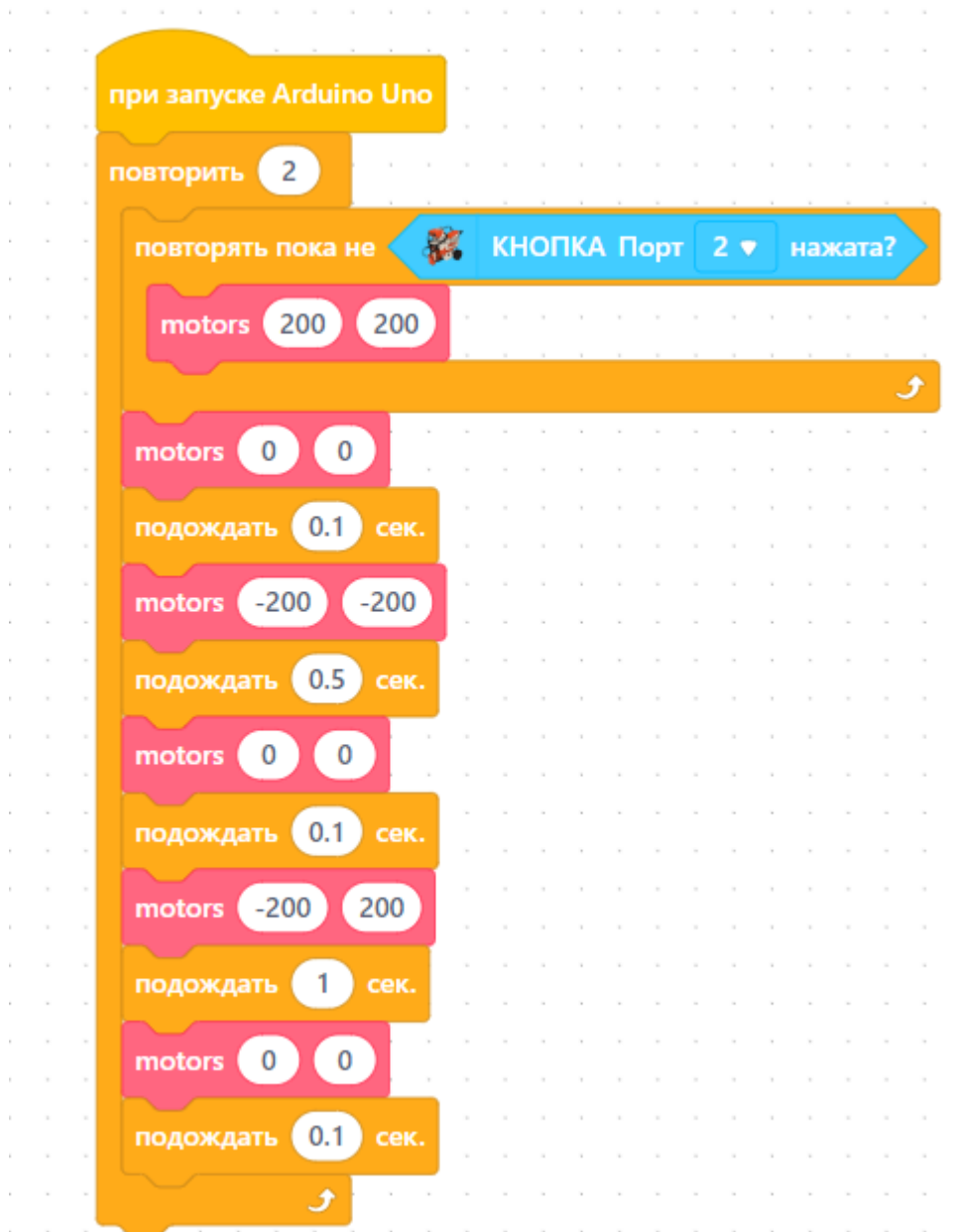
Методические указания

1. Воспользоваться вспомогательной программой движения робота.
2. Определить время поворота робота на 180° для мощности моторов 200.
3. Внесите изменения в основную программу
4. Провести отладку программы

Вспомогательный алгоритм



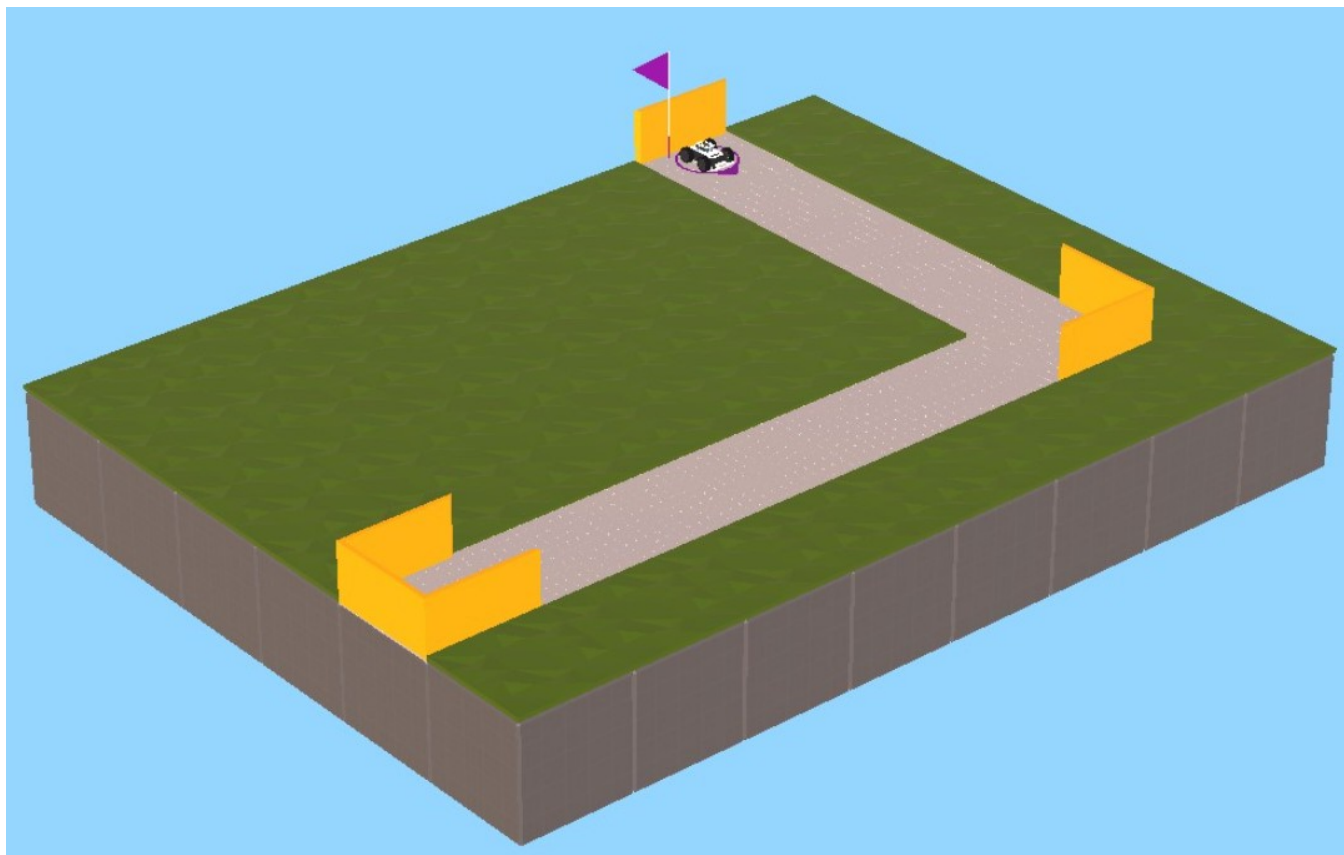
Основная программа



Задание 2. Зиг-Заг-один

Написать программу для робота, которая поможет ему проехать все повороты, добраться до кармана и вернуться назад.

Полигон для задания



Задание 3. Зиг-Заг-два

Программу для робота, которая поможет ему проехать все повороты, добраться до кармана, развернуться на 180 градусов и остановиться.

Полигон для задания

